

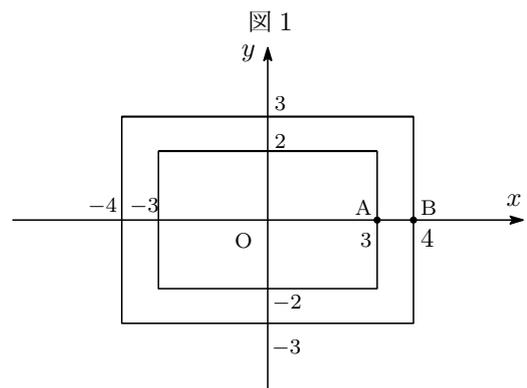
長方形と整数の性質について

君津商業高等学校 小滝 真人

社会の情報化の進展は、広範囲にますます高度化して、数学の学習活動にもそれに対応したものや AI 技術を活用したものが現れている。数学 A の学習項目の中に、「整数の性質」、「図形の性質」、「場合の数と確率」があるが、これらの内容を使って、身近な題材で解決できるものがないか、また、課題学習の面からも、次の図形上の点の位置情報を考察する。

問 図 1 において、縦 4cm、横 6cm の長方形の外側に縦 6cm、横 8cm の長方形があり、2 つの長方形の対角線の交点はともに原点で一致し、縦は y 軸に平行、横は x 軸に平行とする。

点 $A(3, 0)$ を内側の長方形の辺上に、点 $B(4, 0)$ を外側の長方形の辺上にとり、点 P は点 A から、点 Q は点 B から、同じ時刻に出発し、時計の針の動きとは逆向きに長方形の周上を 1 秒ごとに 1cm 進み、次の点に移動していくものとする。例えば、出発してから 10 秒後の点 P, Q の座標はそれぞれ、点 $(-3, 0), (-3, 3)$ である。



- (1) 移動を開始してから再び、点 P が点 A の位置に、点 Q が点 B の位置に初めて同時に到達するのは何秒後か。

この (1) に対しては、点 P は長方形の周上を 20 秒で点 Q は 28 秒で 1 周するから、20 と 28 の最小公倍数を求めて、140 秒後となる。ここで「整数の性質」を使っている。

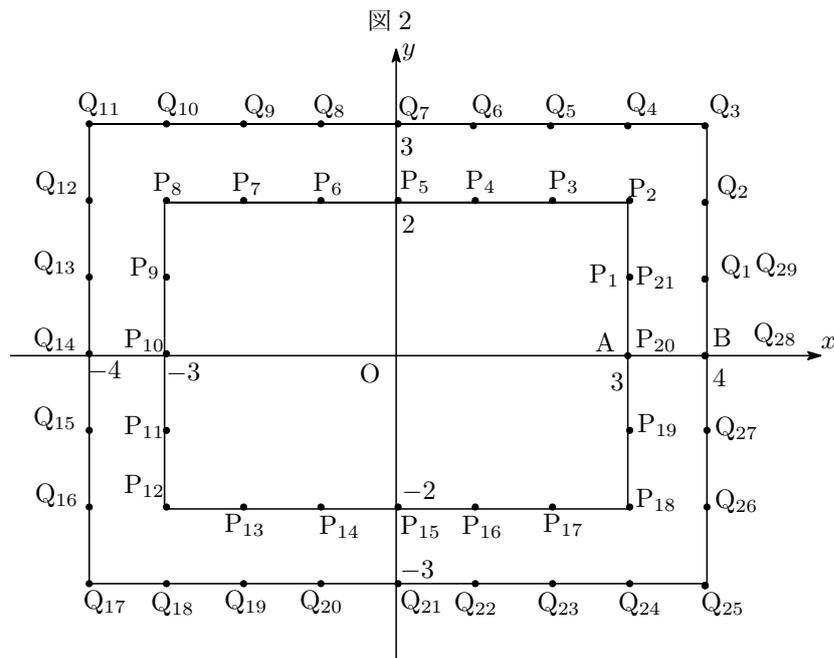
そこで 140 秒間の 3 点 A, P, Q の座標について、どのような規則性があるか考察する。ただし、時刻は整数秒とする。

点 P は出発してから 140 秒間に 7 周する。そこで、点 P が点 $(-3, 0)$ へ到達する回数と点 Q の位置情報の数値を示したものが、次の表 1 である。

表1

点 $(-3, 0)$ への到達回数と到達時間	点 Q の移動距離	点 B から点 Q の移動距離	点 Q の座標
1 回目 10 秒	10 cm	10 cm	$(-3, 3)$
2 回目 30 秒	$30 = 28 + 2$ cm	2 cm	$(4, 2)$
3 回目 50 秒	$50 = 28 + 22$ cm	22 cm	$(1, -3)$
4 回目 70 秒	$70 = 28 \times 2 + 14$ cm	14 cm	$(-4, 0)$
5 回目 90 秒	$90 = 28 \times 3 + 6$ cm	6 cm	$(1, 3)$
6 回目 110 秒	$110 = 28 \times 3 + 26$ cm	26 cm	$(4, -2)$
7 回目 130 秒	$130 = 28 \times 4 + 18$ cm	18 cm	$(-3, -3)$

そこで、 t 秒後にある点 P, Q の位置をそれぞれ P_t, Q_t と表す。例えば、点 P は点 $(-3, 0)$ に 10, 30, 50, 70, 90, 110, 130 秒後に到達するので $P_{10}, P_{30}, P_{50}, P_{70}, P_{90}, P_{110}, P_{130}$ と表す。点 P, Q の位置を考えると、図 2 のようになる。



点 P, Q の位置は、

- (i) 点 P が $P_1, P_5, P_9, P_{13}, P_{17}$ のとき、点 Q が $Q_1, Q_5, Q_9, Q_{13}, Q_{17}, Q_{21}, Q_{25}$ の各点にそれぞれ対応するから、 $5 \times 7 = 35$ (通り)
- (ii) 点 P が $P_2, P_6, P_{10}, P_{14}, P_{18}$ のとき、点 Q が $Q_2, Q_6, Q_{10}, Q_{14}, Q_{18}, Q_{22}, Q_{26}$ の各点にそれぞれ対応するから、 $5 \times 7 = 35$ (通り)
- (iii) 点 P が $P_3, P_7, P_{11}, P_{15}, P_{19}$ のとき、点 Q が $Q_3, Q_7, Q_{11}, Q_{15}, Q_{19}, Q_{23}, Q_{27}$ の各点にそれぞれ対応するから、 $5 \times 7 = 35$ (通り)
- (iv) 点 P が $P_4, P_8, P_{12}, P_{16}, P_{20}$ のとき、点 Q が $Q_4, Q_8, Q_{12}, Q_{16}, Q_{20}, Q_{24}, Q_{28}$ の各

点にそれぞれ対応するから、 $5 \times 7 = 35$ (通り)
 である。 $t = 141$ のとき、点 P, Q の位置は P_1, Q_1 となるため、(i) に帰着される。よって、整数秒のときの 2 点 P, Q の位置関係は、全部で 140 通りになる。

- (2) (1) で求めた時間内において、3 点 A, P, Q を頂点とする三角形ができない場合はいくつあるか。ただし、時刻は整数秒とする。

この (2) に対しては、3 点 A, P, Q が一直線上にある場合について、図 2 を使って求めると、 $[A, P_{20}, Q_{20}]$, $[A, P_{20}, Q_{12}]$, $[A, P_{20}, Q_4]$, $[A, P_6, Q_{10}]$, $[A, P_{10}, Q_{14}]$, $[A, P_{14}, Q_{18}]$, $[A, P_{20}, Q_{24}]$, $[A, P_{20}, Q_{16}]$, $[A, P_{20}, Q_8]$, $[A, P_{20}, Q_{28}]$ の 10 通りであり、動き始めてからの時刻で表すと、それぞれ、20 秒後、40 秒後、60 秒後、66 秒後、70 秒後、74 秒後、80 秒後、100 秒後、120 秒後、140 秒後である。

(1) では点 P, Q は整数秒の時刻で考えたが、以後、時刻を実数秒、点 P, Q の移動を毎秒 1cm の速さで調べる。出発してから x 秒後の $\triangle APQ$ の面積を $y \text{ cm}^2$ とすると、表 2 は $x = 32$ までの関数式を表したものである。

表 2

区間	関数式	区間	関数式
$[0, 2]$	$y = \frac{1}{2}x$	$[18, 20]$	$y = \frac{1}{2}(x - 22)^2 - 2$
$[2, 3]$	$y = \frac{1}{2}(x - 1)^2 + \frac{1}{2}$	$[20, 22]$	$y = -\frac{1}{2}(x - 22)^2 + 2$
$[3, 8]$	$y = \frac{1}{2}x + 1$	$[22, 25]$	$y = \frac{1}{2}x - 9$
$[8, 11]$	$y = \frac{1}{2}(x - 7)^2 + \frac{9}{2}$	$[25, 25 + \sqrt{7}]$	$y = -\frac{1}{2}(x - 25)^2 + \frac{7}{2}$
$[11, 12]$	$y = \frac{1}{2}x + 7$	$[25 + \sqrt{7}, 28]$	$y = \frac{1}{2}(x - 25)^2 - \frac{7}{2}$
$[12, 17]$	$y = \frac{1}{2}(x - 16)^2 + 5$	$[28, 31]$	$y = \frac{5}{2}x - 69$
$[17, 18]$	$y = \frac{1}{2}x - 3$	$[31, 32]$	$y = \frac{1}{2}(x - 31)^2 + \frac{17}{2}$

時刻が実数秒の場合、区間 $[25, 28]$ に三角形ができない時刻があり、この時刻を図 3 により調べた。表 2 において、区間ごとに関数式は異なるが、1 次関数または 2 次関数で示されている。

区間 $[25, 28]$ において $t = x - 25$ とおくと、 $AB = 1$, $BQ = 3 - t$ だから $(3 + t) : 2 = 1 : (3 - t)$ より

$$(3 + t)(3 - t) = 2$$

$$t^2 = 7$$

$t > 0$ より、 $t = \sqrt{7}$

よって、時刻 $x = 25 + \sqrt{7}$ (秒後)

ここで、「図形の性質」を使っている。

この題材の (1) は「整数の性質」の問題を「場合の数と確率」を用いて考えており、(2) は、実数秒における三角形のできない場合を「図形の性質」を用いて考察した。

